

Транспортная задача и концентрация

Первые результаты о концентрации были получены П. Леви в его книге по функциональному анализу [10]. Само название «концентрация мер» было предложено В. Мильманом. Благодаря ему же явление концентрации приобрело большую популярность в математическом сообществе и нашло многочисленные приложения в функциональном анализе, геометрии, вероятности, комбинаторике и технических науках.

Среди сугубо математических приложений упомянем: 1) новое доказательство теоремы Дворецкого о «почти круглых» сечениях выпуклых тел, 2) изопериметрические теоремы сравнения М. Громова для многообразий положительной кривизны Риччи, 3) приложения в теории гауссовских случайных процессов (например, оценки статистического супремума), 4) применения к другим функциональным и вероятностным неравенствам (неравенства типа Соболева, неравенства типа Брунна—Минковского для выпуклых тел и т.п.). Подробнее об этом можно узнать в книгах [2; 7–9]. О вероятностных приложениях см. статью [11]. Для ознакомления с недавними результатами о концентрации и функциональных неравенствах для логарифмически вогнутых распределений также рекомендуем статью [13]. Теоремы о концентрации также позволяют оценить скорость сходимости системы к равновесному состоянию (см. комментарий ниже и приложение Е. В. Гасниковой настоящего пособия).

Классический пример свойства концентрации дает стандартное нормальное (гауссовское) d -мерное распределение γ . Как известно, плотность такого распределения задается формулой

$$\rho_\gamma(x) = \frac{1}{(2\pi)^{d/2}} \exp\left(-\frac{|x|^2}{2}\right).$$

Для произвольного множества A со свойством $\gamma(A) > \frac{1}{2}$ рассмотрим его r -окрестность:

$$A_r = \{x : \exists y \in A : |x - y| \leq r\}.$$

Тогда выполнено следующее неравенство концентрации:

$$\gamma(A_r) \geq 1 - \frac{1}{2} e^{-\frac{r^2}{2}}. \quad (1)$$

Как мы видим, $P(A_r)$ очень быстро (квадратично экспоненциально) стремится к единице.

Равномерное распределение σ на единичной сфере $S^{d-1} \subset \mathbb{R}^d$ также обладает аналогичным свойством:

$$\sigma(A_r) \geq 1 - \left(\frac{\pi}{8}\right)^{\frac{1}{2}} e^{-d\frac{r^2}{2}}. \quad (2)$$

Одно из важных следствий неравенств такого типа — неравенства для колебаний липшицевых функций. Пусть f — 1-липшицева функция, т.е. удовлетворяющая соотношению $|f(x) - f(y)| \leq |x - y|$. Используя формулу коплощади

$$\int g(x) d\gamma = \int_{-\infty}^{\infty} \gamma(\{g > t\}) dt,$$

из (1) можно получить неравенство вида

$$\gamma\left(\left\{x : f(x) - \int f d\gamma > t\right\}\right) \leq 2e^{-ct^2}$$

для некоторой универсальной константы c . Полученное свойство обычно формулируется в виде «липшицевы функции с большой долей вероятности мало отличаются от своего среднего значения».

Несмотря на простой вид, доказательство (1) нетривиально. Классический способ основан на описании так называемых «изопериметрических множеств» — множеств, имеющих наименьшую границу среди множеств такой же меры (вероятности). В евклидовом пространстве таким, как известно, является шар. На сфере их роль выполняют сферические «шары», а в пространстве, наделенном гауссовым распределением, — полупространства $\{x : \langle x, a \rangle < c\}$, $a \in \mathbb{R}^d$, $c \in \mathbb{R}$. Это — хорошо известный в теории вероятностей результат, доказанный В. Судаковым и Б. Цирельсоном (и независимо от них К. Бореллем, см. [1]). Из того факта, что r -окрестности полупространств являются полупространствами (т.е. опять изопериметрическими множествами), несложно извлечь следствие, что функция

$r \mapsto F(A, r) = \gamma(A_r)$ среди всех множеств фиксированной вероятности p растет медленнее всего для изопериметрического A . Для этого множества функция $F(A, r)$ явно вычисляется, и мы получаем (1).

Указанный способ плох тем, что явно найти изопериметрические множества в более общем случае невозможно. Существует несколько подходов к доказательству неравенства концентрации. В настоящем пособии мы опишем связь явления концентрации с транспортной задачей, возникшей и развившейся в совершенно другой области математики. Связь эта была найдена в работе К. Мартон [12].

Транспортная задача ведет свою историю от классической работы Г. Монжа [14], написанной в 1781 году. В этой работе задача была сформулирована следующим образом: имеется куча песка и яма одинаковых объемов. Как засыпать песком яму, потратив наименьшие усилия на перевозку? Конечно, это не единственная возможная «экономическая» формулировка транспортной задачи. Речь, например, может идти о перевозе грузов со складов по заданным адресам.

В дискретной постановке мы имеем набор точек $\{x_i\}$, $1 \leq i \leq N$. Задано N других точек $\{y_i\}$ и функция стоимости $c(x, y)$ (например, расстояние или квадрат расстояния). Как построить взаимно-однозначное отображение T , сопоставляющее каждой точке из первого набора точку из второго набора, так, чтобы суммарная стоимость $\sum_{i=1}^N c(x_i, y_i)$ была наименьшей?

В дальнейшем транспортная задача переживала как периоды забвения, так и бурного развития. На языке современной математики транспортная задача была переформулирована и решена Л. Канторовичем в 40-х годах XX-го века (см. [3]) и получила в дальнейшем название задачи Монжа—Канторовича. Важным шагом в работах Канторовича было применение развитого им в теории линейного программирования метода двойственности и формулировка транспортной задачи на языке теории меры и функционального анализа. О приложениях двойственности и задач типа транспортной в технических науках см., например, главу 2 и приложение Е. В. Гасниковой настоящего пособия.

Пусть задана пара вероятностных распределений μ и ν на пространствах $X = Y = \mathbb{R}^d$. Решением задачи Монжа—Канторовича называется распределение m на \mathbb{R}^{2d} , удовлетворяющее следующим условиям:

1. Проекция m на X и Y равны соответственно μ и ν :

$$\text{pr}_X m = \mu, \text{pr}_Y m = \nu. \quad (3)$$

2. Распределение m реализует минимум следующего функционала:

$$\mathcal{F}(m) : m \rightarrow \int_{X \times Y} c(x, y) dm,$$

где $c : X \times Y \rightarrow \mathbb{R}$ — некоторая функция, называемая функцией стоимости (cost function).

При весьма общих предположениях задача Монжа—Канторовича имеет решение.

В дальнейшем мы будем интересоваться только случаем $c(x, y) = |x - y|^2$.

Обратим теперь внимание на важное отличие задачи Монжа—Канторовича от исходной задачи Монжа. В задаче Монжа речь идет о *перевозе* груза, что на математическом языке соответствует задаче существования *отображения* $T : X \rightarrow Y$, преобразующего распределение μ в распределение ν (последнее означает, что $\nu(A) = \mu(\{x : T(x) \in A\})$) и реализующего минимум функционала

$$W_2^2(\mu, \nu) = \int_{\mathbb{R}^d} |x - T(x)|^2 d\mu.$$

Оказывается, что при весьма общих условиях (например, распределения μ и ν непрерывны) эти задачи эквивалентны. Если m — решение задачи Монжа—Канторовича, то m сосредоточено на графике некоторого отображения $T: m\{(x, y) : y = T(x)\} = 1$. Мы будем называть T оптимальным отображением. Существование T было доказано Я. Бренье в [5]. Более того, имеет место следующий удивительный факт.

Теорема 1. *T имеет вид*

$$T(x) = \nabla\varphi(x),$$

где φ — некоторая выпуклая функция.

Величина

$$W_2(\mu, \nu) = \sqrt{\int_{\mathbb{R}^d} |x - T(x)|^2 d\mu}$$

называется расстоянием Канторовича (также можно встретить названия «расстояние Канторовича—Рубинштейна» и «расстояние Варшавского»). Действительно, можно проверить, что $W_2(\mu, \nu)$ является расстоянием на пространстве вероятностных распределений.

Пусть теперь распределения μ и ν заданы плотностями $\mu = \rho_1 dx$, $\nu = \rho_2 dx$. Свойство T отображать μ в ν аналитически записывается с помощью формулы замены переменной:

$$\rho_2(\nabla\varphi) \det D^2\varphi = \rho_1.$$

Если рассматривать φ как неизвестную функцию, то мы получаем уравнение Монжа—Ампера. Под $D^2\varphi = D(\nabla\varphi)$ подразумевается матрица вторых производных (гессиан) функции φ .

Сделаем важное техническое замечание. Выполнено очевидное тождество

$$\int_{\mathbb{R}^d} |x - y|^2 dm = \int_{\mathbb{R}^d} |x|^2 d\mu - 2 \int_{\mathbb{R}^d} \langle x, y \rangle dm + \int_{\mathbb{R}^d} |y|^2 d\nu.$$

Поэтому поиск минимума функционала $\int_{\mathbb{R}^d} |x - y|^2 dm$ эквивалентен поиску максимума функционала $\int_{\mathbb{R}^d} \langle x, y \rangle dm$.

Существование φ может быть доказано разными способами. Стандартный подход состоит в применении метода двойственности Канторовича и работе с так называемыми циклически монотонными множествами. При этом выпуклость φ получается автоматически. Двойственная задача Канторовича принимает вид

$$\int \Phi(x) d\mu + \int \Psi(y) d\nu \rightarrow \max,$$

где функционал максимизируется среди функций, удовлетворяющих условию $\Phi(x) + \Psi(y) \leq |x - y|^2$. Отображение T связано с Φ следующим образом: $T(x) = x - \nabla\Phi(x)$ (см. подробнее гл. 1, [16]).

Формальное, но поучительное доказательство того факта, что T является градиентом, можно получить путем вывода уравнения Эйлера—Лагранжа (см. [6]). Пусть T — произвольное отображение из μ в ν . Решение задачи Монжа—Канторовича можно искать, как условный экстремум функционала

$$\int_{\mathbb{R}^d} \langle T(x), x \rangle d\mu$$

при условии $\rho_\nu(T) \det DT = \rho_\mu$. Составим функционал Лагранжа:

$$\int_{\mathbb{R}^d} \left(\langle T(x), x \rangle \rho_\mu + \lambda(x) (\rho_\nu(T) \det DT - \rho_\mu) \right) dx.$$

Функция λ играет роль множителя Лагранжа. Чтобы найти первую вариацию функционала Лагранжа, рассмотрим инфинитезимальную вариацию

$$T_\varepsilon(x) = T(x) + \varepsilon \omega(x)$$

отображения T . Здесь ω — гладкое векторное поле с компактным носителем. Очевидно,

$$\rho_\nu(T_\varepsilon) \approx \rho_\nu(T) + \varepsilon \langle \omega, \nabla \rho_\nu(T) \rangle.$$

Можно проверить, что

$$\begin{aligned} \det(DT + \varepsilon D\omega) &= \det DT \cdot \det(I + \varepsilon(DT)^{-1}D\omega) \approx \\ &\approx \det DT \left(1 + \varepsilon \operatorname{Tr} [DT^{-1} \cdot D\omega] \right). \end{aligned}$$

Таким образом, первая вариация функционала Лагранжа равна

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}^d} \left(\langle \omega(x), x \rangle \rho_\mu + \lambda(x) \cdot \rho_\nu(T) \operatorname{Tr} [DT^{-1}D\omega] + \right. \\ \left. + \lambda(x) \langle \nabla \rho_\nu(T), \omega \rangle \frac{\rho_\mu}{\rho_\nu(T)} \right) dx. \end{aligned}$$

Заметим, что $\operatorname{div}(\omega(T^{-1})) = \operatorname{Tr} D[\omega(T^{-1})] = \operatorname{Tr} [DT^{-1}D\omega](T^{-1})$.

Интегрируя по частям и применяя замену переменных, несложно убедиться в том, что

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}^d} \lambda(x) \cdot \operatorname{Tr} [DT^{-1} \cdot D\omega] \rho_\mu dx &= \int_{\mathbb{R}^d} \lambda(T^{-1}) \operatorname{div}(\omega(T^{-1})) \rho_\nu dx = \\ &= - \int_{\mathbb{R}^d} \langle \nabla [\lambda(T^{-1})], \omega(T^{-1}) \rangle \rho_\nu dx - \int_{\mathbb{R}^d} \lambda(T^{-1}) \langle \omega(T^{-1}), \frac{\nabla \rho_\nu}{\rho_\nu} \rangle \rho_\nu dx. \end{aligned}$$

Следовательно, вариация равна

$$\int_{\mathbb{R}^d} \left(\langle \omega(x), x \rangle \rho_\mu - \int_{\mathbb{R}^d} \langle \nabla [\lambda(T^{-1})], \omega(T^{-1}) \rangle \rho_\nu dx \right) dx = 0.$$

Пусть $\lambda = u(T)$, где u — некоторая функция. Применяя опять формулу замены переменных, получаем, что для любого гладкого поля ω выполнено

$$\int_{\mathbb{R}^d} \left(\langle \omega(x), x \rangle - \langle \nabla u(T), \omega(x) \rangle \right) \rho_\mu dx = 0.$$

Следовательно:

$$\nabla u(T) = x \implies T^{-1} = \nabla u.$$

Таким образом, $T^{-1} = \nabla u$. В силу симметричности задачи относительно μ и ν то же утверждение можно сделать для самого отображения T .

В качестве иллюстрации эффективного использования оптимальной транспортировки в анализе приведем доказательство М. Громова классического изопериметрического неравенства.

Пример 1. Среди множеств фиксированной меры Лебега шары имеют наименьшую поверхностную меру.

Доказательство. Пусть $A \subset \mathbb{R}^d$ — борелевское множество, $B_r = \{x : |x| \leq r\}$ — шар, удовлетворяющий условию $\lambda(A) = \lambda(B_r)$, где λ — мера Лебега на \mathbb{R}^d . Пусть $T = \nabla \varphi$ — оптимальная транспортировка, отображающая $\lambda|_A$ в $\lambda|_{B_r}$. По формуле замены переменных $\det D^2 \varphi = 1$ на A (для простоты изложения считаем, что φ — гладкая функция, хотя аргументы ниже легко обобщаются на негладкий случай). Матрица $D^2 \varphi$ симметрична и неотрицательна, поэтому $1 = \sqrt[d]{\det D^2 \varphi} \leq \frac{\Delta \varphi}{d}$ в силу неравенства между средним арифметическим и средним геометрическим. Проинтегрируем это неравенство по A и применим теорему Остроградского-Гаусса:

$$d\lambda(A) \leq \int_A \Delta \varphi dx = \int_{\partial A} \langle \nabla \varphi, n_A \rangle d\mathcal{H}^{d-1} \leq r \mathcal{H}^{d-1}(\partial A).$$

Здесь n_A — единичная нормаль к ∂A , \mathcal{H}^{d-1} — $(d-1)$ -мерная мера Хаусдорфа. Из соотношения $\lambda(A) = \lambda(B_r) = \frac{\pi^{\frac{d}{2}}}{\Gamma(1+\frac{d}{2})} r^d$ получаем классическое изопериметрическое неравенство

$$\lambda^{1-\frac{1}{d}}(A) \leq \kappa_d \mathcal{H}^{d-1}(\partial A),$$

где $\kappa_d = \frac{\left[\Gamma(1+\frac{d}{2}) \right]^{\frac{1}{d}}}{d\sqrt{\pi}}$. Из доказательства следует, что неравенства становятся равенствами в случае $A = \{\|x - x_0\| \leq r\}$. Таким образом,

шары имеют наименьшую поверхностную меру среди множеств фиксированной меры Лебега. \square

Пусть ν — некоторое вероятностное распределение. Энтропией вероятностного распределения $g \cdot \nu$ относительно ν называется величина $\text{Ent}_\nu(g) = \int g \log g \, d\nu$ (мы считаем, что функция $x \log x$ равна нулю в точке 0).

Следующий результат, доказанный М. Талаграном [15], связывает теорию оптимальной транспортировки с функциональными неравенствами.

Теорема 2. Пусть $\mu = \gamma$ — стандартное гауссовское распределение. Предположим, что $\nu = g \cdot \gamma$ — другое вероятностное распределение. Тогда квадрат расстояния Канторовича между этими распределениями оценивается относительной энтропией g :

$$\frac{1}{2} W^2(\gamma, g \cdot \gamma) \leq \int_{\mathbb{R}^d} g \cdot \log g \, d\gamma := \text{Ent}_\gamma(g).$$

Доказательство. Для простоты изложения предположим, что g и φ — гладкие функции (это бывает не всегда, но общий случай можно свести к этому). Рассмотрим формулу замены переменной:

$$e^{-\frac{x^2}{2}} = g(\nabla\varphi) e^{-\frac{|\nabla\varphi|^2}{2}} \det D^2\varphi.$$

Прологарифмируем это соотношение:

$$-\frac{x^2}{2} = \log g(\nabla\varphi) - \frac{|\nabla\varphi|^2}{2} + \log \det D^2\varphi.$$

Перепишем его в виде

$$\frac{1}{2} |x - \nabla\varphi|^2 = \langle x, x - \nabla\varphi \rangle + \log g(\nabla\varphi) + \log \det D^2\varphi.$$

Проинтегрируем полученное неравенство по γ . Заметим, что $\nabla e^{-\frac{x^2}{2}} = -x e^{-\frac{x^2}{2}}$. Из формулы интегрирования по частям следует:

$$\int_{\mathbb{R}^d} \langle x, x - \nabla\varphi \rangle \, d\gamma = \int_{\mathbb{R}^d} (d - \text{Tr} D^2\varphi) \, d\gamma$$

(напомним, что d — размерность). Следовательно,

$$\frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^d} |x - \nabla\varphi|^2 \, d\gamma + \int_{\mathbb{R}^d} (\text{Tr} D^2\varphi - d - \log \det D^2\varphi) \, d\gamma \leq \int_{\mathbb{R}^d} \log g(\nabla\varphi) \, d\gamma.$$

Заметим теперь, что

$$\mathrm{Tr}D^2\varphi - d - \log \det D^2\varphi \geq 0.$$

Действительно, если λ_i — собственные значения матрицы $D^2\varphi$, то

$$\mathrm{Tr}D^2\varphi - d - \log \det D^2\varphi = \sum_{i=1}^d \lambda_i - 1 - \log \det \lambda_i \geq 0$$

(в силу неотрицательности функции $x - 1 - \ln x$). Таким образом, получаем

$$\frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^d} |x - \nabla\varphi|^2 d\gamma \leq \int_{\mathbb{R}^d} \log g(\nabla\varphi) d\gamma = \int_{\mathbb{R}^d} g \log g \, d\gamma.$$

□

Теорема 3 (К. Мартон). *Если вероятностное распределение μ удовлетворяет неравенству Талагранна:*

$$W^2(\mu, g \cdot \mu) \leq C \int_{\mathbb{R}^d} g \cdot \log g \, d\mu,$$

то μ удовлетворяет неравенству гауссовской концентрации:

$$\mu(A_r) \geq 1 - 2e^{-\frac{r^2}{4C}}, \quad \mu(A) \geq \frac{1}{2}. \quad (4)$$

В частности, неравенству гауссовской концентрации удовлетворяет гауссовское распределение.

Доказательство. Положим $(A^r)^c = \mathbb{R}^d \setminus A^r$. Рассмотрим оптимальную транспортировку $\nabla\varphi$ вероятностного распределения $\mu_1 = \frac{1}{\mu(A)} \times \times I_A \cdot \mu$ в вероятностное распределение $\mu_2 = \frac{1}{\mu((A^r)^c)} I_{(A^r)^c} \cdot \mu$. В силу того, что расстояние между носителями μ_1, μ_2 превосходит r , имеем $W_2(\mu_1, \mu_2) \geq r$. В силу неравенства треугольника (напомним, что W_2 — расстояние):

$$r \leq W_2(\mu_1, \mu_2) \leq W_2(\mu_1, \mu) + W_2(\mu_2, \mu).$$

По неравенству Талагранна

$$r \leq \sqrt{2C \mathrm{Ent}_\mu \mu_1} + \sqrt{2C \mathrm{Ent}_\mu \mu_2}.$$

Так как $\text{Ent}_\mu \mu_1 = \log \frac{1}{\mu(A)}$, $\text{Ent}_\mu \mu_2 = \log \frac{1}{\mu((A^r)^c)}$, немедленно получаем

$$\frac{r^2}{4C} \leq \log \frac{1}{\mu(A)} + \log \frac{1}{\mu((A^r)^c)}.$$

Следовательно,

$$\mu((A^r)^c) \leq 2e^{-\frac{r^2}{4C}}.$$

Остается заметить, что $\mu((A^r)^c) = 1 - \mu(A^r)$. Теорема доказана. \square

Несложно проверить, что приведенные выше аргументы применимы к случаю распределения с плотностью e^{-V} , где $D^2V \geq K \cdot \text{Id}$, $K > 0$ (неравенство понимается в матричном смысле, эквивалентная формулировка: $\langle D^2V \cdot v, v \rangle \geq K$ для любого вектора $v \in \mathbb{R}^d$ единичной длины). В этом случае также получаем гауссовскую концентрацию. Те же самые аргументы работают для сферы или, более общим образом, для многообразия с ограниченным снизу тензором Риччи.

Напоследок кратко обсудим еще одно приложение транспортной задачи — оценку скорости сходимости к равновесному состоянию. Пусть V — равномерно выпуклый потенциал:

$$D^2V \geq K \cdot \text{Id}, K > 0.$$

Рассмотрим решение уравнения Фоккера–Планка:

$$\frac{\partial \mu_t}{\partial t} = \Delta \mu_t + \text{div}(\nabla V \cdot \mu_t),$$

$\mu_t = \rho_t dx$ — вероятностное распределение. Оказывается, для двух решений этого уравнения выполнено неравенство

$$\frac{d}{dt} W_2^2(\mu_t, \nu_t) \leq -2K \cdot W_2^2(\mu_t, \nu_t)$$

(см. [16], пример 9.10). Это можно проверить, непосредственно продифференцировав расстояние Канторовича по параметру t . Очевидно, эта оценка дает экспоненциальную скорость сходимости μ_t к равновесному распределению:

$$W_2(\mu_t, \nu_t) \leq W_2(\mu_0, \nu_0) e^{-Kt}.$$

Приложения такого рода включают в себя широкий класс уравнений, являющихся градиентными потоками относительно метрики Канторовича. Подробнее об этом см. в [4].

Литература

1. *Богачев В. И.* Гауссовские меры. М.: Наука, 1997.
2. *Зорич В. А.* Математический анализ задач естествознания. М.: МЦНМО, 2008.
3. *Канторович Л. В.* О перемещении масс // ДАН СССР. 1942. Т. 37. С. 227–229.
4. *Ambrosio L., Gigli N., Savaré G.* Gradient flows in metric spaces and in the Wasserstein spaces of probability measures. Lectures in Math. ETH Zurich, 2008.
5. *Brenier Y.* Polar factorization and monotone rearrangement of vector valued functions // Comm. Pure Appl. Math. 1991. V. 44. P. 375–417.
6. *Evans L. C.* Partial differential equations and Monge-Kantorovich mass transfer. In «Current developments in mathematics». Cambridge, 1997; Boston: Int. Press, 1999. P. 65–126.
<http://math.berkeley.edu/~evans/>
7. *Gromov M.* Metric structure for Riemannian and non-Riemannian spaces. V. 152. Boston: Birkhäuser, 1998.
8. *Milman V., Schechtman G.* Asymptotic theory of finite dimensional normed vector spaces. Lect Notes in Math. V. 1200. Springer, 1986.
9. *Ledoux M.* The concentration of measure phenomenon. Mathematical Surveys and Monographs 89. Amer. Math. Soc., 2001.
10. *Levy P.* Problème concretes d'analyse fonctionelle. Paris: Gauthier-Villars, 1951.
11. *Lugosi G.* Concentration of measures inequalities. Barcelona, 2009.
<http://www.econ.upf.edu/~lugosi/anu.pdf>
12. *Marton K.* A measure concentration inequality for contractive Markov chains // Geom. Func. Anal. 1997. V. 6. P. 556–571.
13. *Milman E.* On the role of Convexity in Isoperimetry, Spectral-Gap and Concentration // Invent. Math. 2009. V. 177. N. 1. P. 1–43.

14. *Monge G.* Mémoire sur la théorie des déblais et de remblais. Histoire de l'Académie Royale des sciences, 1781.
15. *Talagrand M.* Transportation cost for Gaussian and other product measures // *Geom. Funct. Anal.* 1996. V. 6. P. 587–600.
16. *Villani C.* Topics in Optimal Transportation. Amer. Math. Soc. Providence, Rhode Island, 2003.
<http://math.univ-lyon1.fr/homes-www/villani/>